

[Alle 8 Produkte der Produktfamilie](#)

# Bumblebee® X Stereokamera BX-P5G-30C-XC5, IP67, 5GigE

Mehr Produkte von [Teledyne FLIR](#)



Teledyne Imaging FLIR/IIS Bumblebee® X Stereo Vision Cameras - Front



Produkt **#73-331** **2 In Stock**

-

1

+

€4.000<sup>00</sup>

+ WARENKORB

| Mengenrabatte |                                 |
|---------------|---------------------------------|
| Stk. 1+       | €4.000,00 stückpreis            |
| Need More?    | <a href="#">Angebotsanfrage</a> |

ⓘ Preise exklusiv der geltenden Mehrwertsteuer und Abgaben

Downloadbereich

|                |               |
|----------------|---------------|
| Color          | Spektrum:     |
| Produktdetails |               |
| Color Camera   | Typ:          |
| BX-P5G-30C-XC5 | Modellnummer: |

|                                                                     |                               |
|---------------------------------------------------------------------|-------------------------------|
| FLIR                                                                | Hersteller:                   |
| Bumblebee®, IP67                                                    | Kamerareihe:                  |
| 80                                                                  | Bildfeld (°):                 |
| Physikalische und mechanische Eigenschaften                         |                               |
| 304 x64 x48 (excludes connectors and lens mount)                    | Größe (mm):                   |
| 900                                                                 | Gewicht (g):                  |
| Full                                                                | Gehäuse:                      |
| 240.00                                                              | Baseline-Abstand (mm):        |
| Optische Eigenschaften                                              |                               |
| 2mm (0.2%)                                                          | Tiefengenaugkeit (1 m):       |
| 7mm (0.35%)                                                         | Tiefengenaugkeit (2 m):       |
| 42mm (0.85%)                                                        | Tiefengenaugkeit (3 m):       |
| 20                                                                  | Working Distance (m):         |
| Sensor                                                              |                               |
| 1/1.8"                                                              | Sensorformat:                 |
| 3.00                                                                | Auflösung (Megapixel):        |
| 16.00                                                               | Bildrate (fps):               |
| 3.45 x3.45                                                          | Pixelgröße, h x v (µm):       |
| Sony Pregius                                                        | Sensortyp:                    |
| IMX265 CMOS                                                         | Sensor:                       |
| Global                                                              | Verschlusstyp:                |
| GigE Vision v2.0                                                    | Bildverarbeitungsstandard:    |
| Elektronische Spezifikationen                                       |                               |
| 14.5                                                                | Energieverbrauch (W):         |
| Anschlussmöglichkeiten Hardware & Schnittstelle                     |                               |
| 5GigE (PoE)                                                         | Schnittstelle:                |
| M12 X-coded 8-pin for Ethernet, 12-pin GPIO                         | Stecker:                      |
| Power over Ethernet (PoE) or via GPIO with 10-24V Power Supply      | Stromversorgung:              |
| 1 opto-isolated input, 1 opto-isolated output, 4 non-isolated input | GPIOs:                        |
| Hardware Trigger (GPIO) or Software Trigger                         | Synchronisation:              |
| Back Panel                                                          | Orientierung des Anschlusses: |
| 12-pin Hirose (HR10)                                                | GPIO-Steckertyp:              |
| Gewinde & Montage                                                   |                               |
| 1/4-20, M4                                                          | Gewinde:                      |
| Umwelt & Haltbarkeit                                                |                               |
| -10 to +50                                                          | Betriebstemperatur (°C):      |
| -30 to +60                                                          | Lagerungstemperatur (°C):     |

## Produktdetails

- Hochgenaue Tiefenerfassung
- Geringe Latenzzeit und großer Baseline-Abstand für Echtzeit-Anwendungen
- Industrieschutzart IP67
- Verarbeitung auf dem Sensor
- Einfach verständliches [SDK](#) verfügbar

Die Teledyne Imaging FLIR/IIS Bumblebee® X Stereokameras sind Farbkameras mit Schutzart IP67, die schon während der Produktion auf einen Baseline-Abstand von 240 mm kalibriert werden und einen Sensor mit 3 Megapixeln für höchste Genauigkeit einsetzen. Die Kameras bieten eine Verarbeitung auf dem Sensor und können in Kombination mit der Spinnaker® 3D-[SDK](#) Tiefenkarten und Farbdaten für Punktwolkenkonversionen und -einfärbungen erzeugen. Die Kameras werden mit verschiedenen Bildfeldern angeboten und wurden für eine hohe Tiefengenaugkeit über einen großen Arbeitsabstandsbereich von 0,5 m bis 20 m entwickelt. Die Teledyne Imaging FLIR/IIS Bumblebee® X Stereokameras sind mit 5GigE-Schnittstelle verfügbar und verwenden einen Pregius-Sensor von Sony mit 1/1,8" und einer Pixelgröße von 3,45 µm. Die geringen Latenzzeiten der Kameras machen sie ideal für Echtzeit-Anwendungen wie Lagerautomatisierung, autonome Roboter, fahrerlose Fahrzeuge, Pick & Place, Auswahl und Palettieranwendungen.

Bumblebee X wird zurzeit nur unter Linux (Desktop und ARM-Prozessor) bei Verwendung von Spinnaker 4.2 unterstützt. Mit dieser Softwareversion können Kunden die zwei Raw-Bilder, entzerzte Bilder sowie die von der Kamera erzeugten Disparitätsbilder anzeigen und streamen. Auf Bild-Feeds und Kameraeinstellungen kann mit unserer bekannten SpinView-GUI zugegriffen werden. Kunden, die eine 3D-Punktwolke anzeigen möchten, müssen ihre eigene Punktwolken-Software mit unserer C++ API oder mit anderen Open-Source-Tools wie Open3D entwickeln. Es wird außerdem ein ROS2-Plugin angeboten. Support unter Windows ist zurzeit nicht möglich. Bitte kontaktieren Sie uns für weitere Informationen.